ENREGISTREUR DE DONNÉES DE LA BATTERIE 12-80V - WI-FI

INCLUS

- Capteur de courant
- Capteur de niveau d'électrolyte
- Capteur thermique

En option :

- Le datalogger peut être programmé via PC avec les outils suivants :
  - Adaptateur CAN vers USB (ZIV/Z-C13105)
  - Câble CAN (BAT/49317)
- Le datalogger peut être programmé par WIFI :
  - Connection internet de votre PC par câble hardware ou UMTS
  - Connection Datalogger par WIFI

BAT/49294

GRÂCE À L'ENREGISTREUR DE DONNÉES ZIVAN, LA BATTERIE PEUT COMMUNIQUER AVEC LE CHARGEUR = BATTERIE PARFAITEMENT CHARGÉE APRÈS DÉCHARGE DE LA BATTERIE

BAT/49206 (Enregistreur de données WiFi universel)

L'enregistreur de données est raccordé à la batterie d'un véhicule industriel. Il contrôle les principaux paramètres de la batterie et enregistre toutes les valeurs essentielles afin d'apporter le plus grand soin et une efficacité absolue.

Par l'intermédiaire des capteurs externes (capteur de courant bidirectionnel, capteur thermique, nivellomètre), toutes les données de la batterie peuvent être consultées, enregistrées et transmises au cours des cycles de fonctionnement et de charge de la machine.

Les données recueillies permettent de détecter l'état de la batterie ainsi que la nécessité d'intégrer des corrections appropriées au processus de charge afin de garantir une plus longue durée de vie de la batterie.

Par le biais du chargeur de batterie Bus-CAN, il est possible de modifier en temps réel l'algorithme de charge.

POUR EN SAVOIR PLUS : VOIR PAGE 81

ZIVAN®
HIGH FREQUENCY BATTERY CHARGERS

UNITÉ PILOTE "TAKE ME SYSTEM"

APERÇU

Le Take Me System est un moyen simple mais très efficace pour gérer correctement une salle de charge comprenant jusqu'à 20 chargeurs de batterie BusCan Zivan. En fait, l'unité pilote permet de suivre le processus de charge de l'ensemble des chargeurs auxquels il est connecté ; il peut ainsi déterminer la charge qui se termine en premier et en informer l'utilisateur qui a besoin d'aller chercher une batterie dans la salle de charge. De cette manière, vous aurez l'assurance que tout votre parc de batteries suit un cycle de fonctionnement régulier, au lieu d'avoir des batteries aux cycles de charge trop importants.

Afin d'avertir l'utilisateur de la batterie prête à être prise, l'unité pilote provoque l'allumage du gros voyant vert sur le chargeur associé. Tous les chargeurs mis en fonctionnement par le Take Me System ont le gros voyant rouge allumé. Une fois la batterie récupérée, l'unité pilote déclenche l'allumage du gros voyant vert du chargeur de batterie sur lequel se termine la deuxième charge, et ainsi de suite.

PRINCIPES DE BASE

L'unité pilote suit le processus de charge de tous les chargeurs de batterie connectés au bus CAN ; dès qu'un chargeur termine le processus de charge (c'est-à-dire, la fin de la compensation), l'unité pilote sauvegarde ce nœud dans une file d'attente PEPS (premier entré, premier sorti). Le premier chargeur de la file a son GROS VOYANT vert allumé tandis que tous les autres chargeurs ont le GROS VOYANT rouge allumé. Ceci s'applique à condition que l'option Take Me soit active sur chaque chargeur et que la communication avec l'unité pilote fonctionne correctement. Si l'une de ces conditions n'est pas remplie, le GROS VOYANT rouge du chargeur s'allume conformément à ses spécifications d'origine.

En extrayant la bonne batterie, la file d'attente d'extraction se décale vers le bas. Tout chargeur terminant une charge se retrouve placé en haut de la file d'attente.

En cas d'extraction d'une batterie différente de celle indiquée par l'unité pilote, le système se met en état d'alarme (mauvaise batterie extraite). Cela signifie que, pendant 60 secondes, l'avertisseur du chargeur mais aussi de l'unité pilote émet un signal sonore. En outre, l'unité pilote active la sortie auxiliaire.

Le Take Me System a été conçu pour être tolérant aux erreurs de l'utilisateur. De ce fait, si la batterie prise à tort est reconnectée dans une limite de 60 secondes, la condition d'alarme est supprimée. Le chargeur reprend la charge là où il l'avait arrêtée et l'unité pilote insère le nœud du chargeur à la position qu'il occupait avant le déclenchement de l'alarme, comme indiqué sur l'image ci-dessous. Dans ce cas-là, le système reprend complètement son fonctionnement suite à l'erreur, comme si rien ne s'était passé.

VANNE AUTOMATIQUE

BAT/48449

Vanne automatique (220 V)
Fonctionne sur tous les chargeurs.
La vanne est raccordée par le chargeur qui donne le signal de « fin de charge » et ouvre la vanne pendant un temps programmable xx.

BAT/48450

Pour version BUS CAN Zivan > 1,06